# Отдел образования Сосновоборского района Пензенской области Муниципальное бюджетное общеобразовательное учреждение средняя общеобразовательная школа села Индерка Сосновоборского района Пензенской области

Принята на педсовете протокол № 10 от 30.08.2022г.

Дополнительная общеобразовательная общеразвивающая программа научно-технической направленности «Занимательная робототехника»
Возраст учащихся: 6,5-10 лет

озраст учащихся: 0,5-10 ле Срок реализации: 4 года Информационная карта программы:

Thipophia and the horizontal	
Адрес ОУ	Пензенская область,
	Сосновоборский район,
	с. Индерка, пер.Школьный 20
Руководитель ОУ	Баишева А.Р.
Программа «Занимательная	Тип: адаптированная программа
робототехника»	Вид: однопрофильная программа
	Возраст детей: 6,5-10 лет
	Пол: смешанный
	Уровень: общественно-культурный
	Срок реализации: 4 года
Данные на руководителя	Аббясов Б.Д.учитель технологии
	высшей квалификационной
	категории
	_

## Пояснительная записка

За последние годы во многие российские школы были внедрены legoтехнологии: ведутся дополнительные занятия по робототехнике с использованием конструкторов; проводятся соревнования на региональных и российском уровнях. Россия участвует в международных состязаниях по робототехнике.

Лего-конструирование знакомит воспитанников с системой управления роботами:

аппаратной частью, простым, но Лего-моделями.

Для решения таких задач требуется знания практически из многих дисциплин — от искусств и истории до математики и естественных наук.

Образовательная деятельность создаёт отличную мотивацию к развитию ребёнка, поскольку опираются на естественный интерес к разработке и построению различных механизмов.

# Учебный курс ЛЕГО

# Основные учебные цели

Занятия конструированием, программированием, исследованиями, написание отчётов, а также общение в процессе работы способствуют разностороннему развитию учащихся.

Интегрирование различных школьных предметов в учебном курсе ЛЕГО открывает новые возможности для реализации новых образовательных концепций, овладения новыми навыками и расширения круга интересов. В Комплекте заданий содержатся ссылки на учебные цели по каждому предмету, но у каждого задания Комплекта есть основной учебный предмет, находящийся в фокусе деятельности учащихся.

# ПервоРобот WeDo предоставляет средства для достижения целого комплекса образовательных целей:

- Развитие словарного запаса и навыков общения при объяснении работы модели.
- Установление причинно-следственных связей.
- Анализ результатов и поиск новых решений.
- Коллективная выработка идей, упорство при реализации некоторых из них.
- Экспериментальное исследование, оценка (измерение) влияния отдельных факторов.
- Проведение систематических наблюдений и измерений.
- Логическое мышление и программирование заданного поведения модели.

# Задачи

Закрепление знаний полученных в образовательной деятельности, совершенствование умений и навыков самостоятельной работы воспитанников;

Повышение уровня знаний;

Расширение кругозора воспитанников в области конструирования;

Активное включение воспитанников в процесс самообразования и саморазвития;

Привитие вкуса к исследовательской деятельности;

Формирование исследовательских умений, практических навыков конструирования;

Формирование детских творческих коллективов в процессе проектных и исследовательских работ;

Выявление наиболее одарённых учащихся в области конструирования.

# Естественные науки

Изучение процесса передачи движения и преобразования энергии в машине. Идентификация простых механизмов, работающих в модели, включая рычаги, зубчатые и ременные передачи.

Ознакомление с более сложными типами движения, использующими кулачок, червячное и коронное зубчатые колеса. Понимание того, что трение влияет на движение модели.

Понимание и обсуждение критериев испытаний. Понимание потребностей живых существ.

### Технология.

Проектирование. Создание и программирование действующих моделей. Интерпретация двухмерных и трехмерных иллюстраций и моделей. Понимание того, что животные используют различные части своих тел в качестве инструментов. Сравнение природных и искусственных систем. Использование программного обеспечения для обработки информации. Демонстрация умения работать с цифровыми инструментами и технологическими системами.

# Технология.

Реализация проекта. Сборка, программирование и испытание моделей. Изменение поведения модели путём модификации её конструкции или посредством обратной связи при помощи датчиков.

Организация мозговых штурмов для поиска новых решений. Обучение принципам совместной работы и обмена идеями.

### Математика

Измерение времени в секундах с точностью до десятых долей. Оценка и измерение расстояния. Усвоение понятия случайного события. Связь между диаметром и скоростью вращения. Использование чисел для задания звуков и для задания продолжительности работы мотора. Установление взаимосвязи

между расстоянием до объекта и показанием датчика расстояния. Установление взаимосвязи между положением модели и показаниями датчика наклона. Использование чисел при измерениях и при оценке качественных параметров.

# Развитие речи

Общение в устной или в письменной форме с использованием специальных терминов.

Подготовка и проведение демонстрации модели. Использование интервью, чтобы получить информацию и написать рассказ. Написание сценария с диалогами. Описание логической последовательности событий, создание постановки с главными героями и её оформление визуальными и звуковыми эффектами. Применение мультимедийных технологий для генерирования и презентации идей. Участие в групповой работе в качестве «мудреца», к которому обращаются со всеми вопросами.

# Таблица ЗУНов

	1. Танцующие птицы	2. Умная вертушка	3. Обезьянка-барабанщица	4. Голодный аллигатор	5. Рычащий лев	6. Порхающая птица	7. Нападающий	8. Вратарь	9. Ликующие болельщики	10. Спасение самолёта	11. Спасение от великана	12.Непотопляемый парусник
Естественные науки												
Постановка задачи	+	+	+	+	+	+	+	+	+			
Постановка эксперимента	+	+	+				+	+	+			
Использование	+	+	+	+	+	+	+	+	+	+	+	+
инструментов для сбора												
информации												
Обсуждение результатов	+	+	+	+	+	+	+	+	+	+	+	+
исследований и их												
объяснение												
Проведение испытаний	+	+	+				+	+	+			
Наблюдения	+	+	+	+	+	+	+	+	+			
Рассуждения и	+	+	+				+	+	+			
аргументация												
Работа в команде	+	+	+	+	+	+	+	+	+	+	+	+
Способы передачи	+	+	+	+	+	+	+	+	+	+	+	+
движения												
Преобразование энергии	+	+	+	+	+	+	+	+	+			
Рычаги			+	+		+	+					+
Шкивы	+			+				+	+		+	
Зубчатые колёса	+	+	+					+	+		+	+

Сила трения	Сила трения			+	+
Потребности животных Использование данных для обоснования выводов Технология. Просктирование Программирование Программирование и создание действующих моделей Интерпретация двухмерных и трёхмерных иллюстраций и моделей Сравнение природных и искусственных систем Демонстрация умения работать с цифровыми инструментами и системами Использование компьютера для сбора информации Понимание, что животные пользуются частями своего тела как инструментами использование обратной связи для саморегулирования системы Применение законов + + + + + + + + + + + + + + + + + + +	Потребности животных Использование данных для обоснования выводов Технология. Проектирование Программирование и				1
Использование данных для обоснования выводов Технология. Проектирование Программирование и	Использование данных для обоснования выводов  Технология.  Проектирование Программирование и	+ +	+ +	1	
обоснования выводов Технология. Проектирование Программирование и создание действующих моделей Интерпретация двухмерных и и трёхмерных и и трёхмерных и и трёхмерных и искусственных систем Демонстрация умения использование компьютера для сбора информации Понимание, что животные пользуются частями своего тела как инструментами Использование обратной связи для саморегулирования системы Применение законов + + + + + + + + + + + + + + + + + + +	Технология. Проектирование Программирование и создание действующих моделей Интерпретация двухмерных и и трёхмерных иллюстраций и моделей Сравнение природных и искусственных систем Демонстрация умения работать с цифровыми инструментами и системами Использование компьютера для сбора информации Понимание, что животные пользуются частями своего тела как инструментами Использование обратной связи для саморегулирования системы Применение законов + + + + движения и других знаний по физике			+	
Технология.         Проектирование         4 <td>Технология.       Проектирование         Программирование и создание действующих моделей       + + + + + + + + + + + + + + + + + + +</td> <td></td> <td></td> <td></td> <td></td>	Технология.       Проектирование         Программирование и создание действующих моделей       + + + + + + + + + + + + + + + + + + +				
Программирование и создание действующих моделей Интерпретация двухмерных и трёхмерных иллюстраций и моделей Сравнение природных и искусственных систем Демонстрация умения работать с цифровыми инструментами и системами Использование компьютера для сбора информации Понимание, что животные пользуются частями своего тела как инструментами и Сиспользование обратной связи для саморегулирования системы Применение законов движения и других знаний по физике	Программирование и создание действующих моделей  Интерпретация двухмерных и трёхмерных иллюстраций и моделей  Сравнение природных и искусственных систем  Демонстрация умения работать с цифровыми инструментами и системами  Использование компьютера для сбора информации  Понимание, что животные пользуются частями своего тела как инструментами  Использование обратной связи для саморегулирования системы  Применение законов + + + + + движения и других знаний по физике				
Создание действующих моделей  Интерпретация двухмерных и трёхмерных иллюстраций и моделей  Сравнение природных и искусственных систем  Демонстрация умения работать с цифровыми инструментами и системами  Использование компьютера + + + + + + + + + + + + + + + + + + +	Создание действующих моделей  Интерпретация двухмерных и трёхмерных иллюстраций и моделей  Сравнение природных и искусственных систем  Демонстрация умения работать с цифровыми инструментами и системами  Использование компьютера для сбора информации  Понимание, что животные пользуются частями своего тела как инструментами  Использование обратной связи для саморегулирования системы  Применение законов движения и других знаний по физике				
МОДЕЛЕЙ Интерпретация двухмерных и трехмерных иллюстраций и моделей Сравнение природных и искусственных систем Демонстрация умения работать с цифровыми инструментами и системами Использование компьютера для сбора информации Понимание, что животные пользуются частями своего тела как инструментами и Использование обратной связи для саморегулирования системы Применение законов движения и других знаний по физике	Интерпретация двухмерных нитрёхмерных иллюстраций и моделей Сравнение природных и искусственных систем Демонстрация умения работать с цифровыми инструментами и системами Использование компьютера для сбора информации Понимание, что животные пользуются частями своего тела как инструментами Использование обратной связи для саморегулирования системы Применение законов движения и других знаний по физике	+ +	+ + + + +	+ +	+ +
Интерпретация двухмерных и трёхмерных иллюстраций и моделей  Сравнение природных и искусственных систем  Демонстрация умения работать с цифровыми инструментами и системами  Использование компьютера для сбора информации  Понимание, что животные пользуются частями своего тела как инструментами и Использование обратной связи для связи для связи для связи для связи для связи для свиденты офизике   Трименение законов него на как инструментами и других знаний по физике  Трименение законов движения и других знаний по физике	Интерпретация двухмерных и трёхмерных иллюстраций и моделей Сравнение природных и искусственных систем Демонстрация умения работать с цифровыми инструментами и системами Использование компьютера для сбора информации Понимание, что животные пользуются частями своего тела как инструментами Использование обратной связи для саморегулирования системы Применение законов движения и других знаний по физике  Тумина в вымошения и других знаний по физике				
и трёхмерных иллюстраций и моделей  Сравнение природных и искусственных систем  Демонстрация умения работать с цифровыми инструментами и системами  Использование компьютера для сбора информации  Понимание, что животные пользуются частями своего тела как инструментами и Использование обратной связи для обратной обратной обратной обратной обратной обратной обратной обратной образиве и других знаний по физике   Трименение законов + + + + + + + + + + + + + + + + + + +	и трёхмерных иллюстраций и моделей  Сравнение природных и искусственных систем  Демонстрация умения работать с цифровыми инструментами и системами  Использование компьютера для сбора информации  Понимание, что животные пользуются частями своего тела как инструментами  Использование обратной связи для саморегулирования системы  Применение законов дижения и других знаний по физике				
и моделей  Сравнение природных и искусственных систем  Демонстрация умения работать с цифровыми инструментами и системами  Использование компьютера для сбора информации  Понимание, что животные пользуются частями своего тела как инструментами  Использование обратной + + + + + + + + + + + + + + + + + + +	Сравнение природных и искусственных систем  Демонстрация умения работать с цифровыми инструментами и системами  Использование компьютера для сбора информации  Понимание, что животные пользуются частями своего тела как инструментами  Использование обратной связи для саморегулирования системы  Применение законов дижения и других знаний по физике	+ +	+  +  +  +	+ +	+ +
Сравнение природных и искусственных систем       + + + + + + + + + + + + + + + + + + +	Сравнение природных и искусственных систем  Демонстрация умения работать с цифровыми инструментами и системами  Использование компьютера для сбора информации  Понимание, что животные пользуются частями своего тела как инструментами  Использование обратной связи для саморегулирования системы  Применение законов движения и других знаний по физике				
искусственных систем	Демонстрация умения работать с цифровыми инструментами и системами Использование компьютера для сбора информации Понимание, что животные пользуются частями своего тела как инструментами Использование обратной связи для саморегулирования системы Применение законов + + + + + движения и других знаний по физике	+. +.			
Демонстрация умения работать с цифровыми инструментами и системами Использование компьютера для сбора информации Понимание, что животные пользуются частями своего тела как инструментами Использование обратной связи для саморегулирования системы Применение законов движения и других знаний по физике	Демонстрация умения работать с цифровыми инструментами и системами Использование компьютера для сбора информации Понимание, что животные пользуются частями своего тела как инструментами Использование обратной связи для саморегулирования системы Применение законов движения и других знаний по физике	+   +	+   +		
работать с цифровыми инструментами и системами Использование компьютера для сбора информации Понимание, что животные пользуются частями своего тела как инструментами Использование обратной связи для саморегулирования системы Применение законов движения и других знаний по физике	работать с цифровыми инструментами и системами  Использование компьютера для сбора информации  Понимание, что животные пользуются частями своего тела как инструментами  Использование обратной связи для саморегулирования системы  Применение законов движения и других знаний по физике	<del>                                     </del>			
инструментами и системами Использование компьютера для сбора информации Понимание, что животные пользуются частями своего тела как инструментами Использование обратной связи для саморегулирования системы Применение законов движения и других знаний по физике	инструментами и системами Использование компьютера для сбора информации Понимание, что животные пользуются частями своего тела как инструментами Использование обратной связи для саморегулирования системы Применение законов диний по физике  3. Обезвания обратной по физике	+  +	+  +  +  +	+  +	+  +
системами	Системами Использование компьютера для сбора информации Понимание, что животные пользуются частями своего тела как инструментами Использование обратной связи для саморегулирования системы Применение законов + + + + + движения и других знаний по физике				
Использование компьютера	Использование компьютера для сбора информации Понимание, что животные пользуются частями своего тела как инструментами Использование обратной связи для саморегулирования системы Применение законов + + + + + движения и других знаний по физике				
для сбора информации Понимание, что животные пользуются частями своего тела как инструментами Использование обратной связи для саморегулирования системы Применение законов + + + + + + + + + + + + + + + + + + +	Понимание, что животные пользуются частями своего тела как инструментами Использование обратной связи для саморегулирования системы Применение законов движения и других знаний по физике	+ +	+ + + +	+ +	+ +
Понимание, что животные пользуются частями своего тела как инструментами Использование обратной + + + + + + + + + + + + + + + + + + +	Понимание, что животные пользуются частями своего тела как инструментами Использование обратной связи для саморегулирования системы Применение законов движения и других знаний по физике  3. Обезванка-барабаницица				
пользуются частями своего тела как инструментами Использование обратной + + + + + + + + + + + + + + + + + + +	пользуются частями своего тела как инструментами  Использование обратной связи для саморегулирования системы Применение законов на других знаний по физике  Торина вертушия вертушия вертуший в	+ +	+ + +		
тела как инструментами Использование обратной связи для саморегулирования системы Применение движения и других знаний по физике	Тела как инструментами  Использование обратной связи для саморегулирования системы  Применение законов + + + + движения и других знаний по физике  3. Обезранка-барабаниица  3. Обезранка-барабании в вертушна ве				
связи для саморегулирования системы Применение законов + + + + + + + + + + + + + + + + + + +	связи для саморегулирования системы Применение законов + + + + + данийно физике  3. Обезвянка-барабанщица  3. Обезвянка-барабанщица  3. Обезвянка-барабанщица  3. Обезвянка-барабанщица  3. Обезвянка-барабанщица  3. Обезвянка-барабанщица  3. Обезвянка-барабаншица  4. Обезвянка-барабаншица  5. Умная вертушка  6. Обезвянка-барабаншица  6. Обезвянка-барабаншица  6. Обезвянка-барабаншица  6. Обезвянка-барабаншица  6. Обезвянка-барабаншица  6. Обезвянка-барабаншица  7. Обезвянка-барабаншица  7. Обезвянка-барабаншица  8. Обезвяния  8. Обезвянка-барабаншица  8. Обез				
саморегулирования системы Применение законов + + + + + + + + + + + + + + + + + + +	саморегулирования системы Применение законов + + + + + данийно физике  3. Обезьянка-барабанщица  3. Обезьянка-барабанщица	+ +	+ + + +	+ +	+ +
системы пе самодета ине от великана и от ве	Трименение законов + + + + + даний по физике  3. Обезранка-барабанщища  4. Обезранка-барабанщища  5. Обезранка-барабаншища  6. Обезранка-барабаншишища  6. Обезранка-барабаншишишища  6. Обезранка-барабаншишища  6. Обезранка-барабаншишища				
Пие парусник и самолёта и от великана и от	Применение движения и других знаний по физике  3. Обезранка-барабанщица  3. Обезранка-барабанщица				
пие птицы парусник парусную п	7. Умная вертушка 3. Обезьянка-барабанщица				
ертушка ка-барабанщица й лев й лев пдая птица пцая птица пце от великана пе от великана пне от великана	1. Танцующие птицы 2. Умная вертушка 3. Обезьянка-барабанщица	+ +	+  +  +  +	+ +	+ +
цие птицы ертушка ка-барабанщица ій аллигатор ій лев ій лев іне самолёта не самолёта не от великана не от великана іне от великана	1. Танцующие птицы 2. Умная вертушка 3. Обезьянка-барабанщица				
ующие птицы  я вертушка  янка-барабанщица  дный аллигатор  щий лев  ающая птица  дрь  ющие болельщики  сение самолёта  сение от великана  отопляемый парусник	1 2 8				
ующие птицы на вертушка ный аллигатор ный лев ающая птица анощие болельщики сение самолёта сение от великана отопляемый парусник	1 2 8				
ующие птицы ия вертушка зянка-барабанщица дный аллигатор пций лев ающая птица арь нощие болельщики сение самолёта сение от великана отопляемый парусник	1 2 8				
ующие птицы на вертушка уянка-барабанщица дный аллигатор пций лев ающая птица арь ющие болельщики сение самолёта сение от великана отопляемый парус	1 2 8				ник
ующие птицы на вертушка на вертушка на вертушка на птица на птица на птица на вертуш на велика	1 2 8			ІКИ	на
ующие птиці за вертушка  занка-бараба  дный аллига  дающая птиці  арь  сение болель  сение от вели	1 2 8	rop		JIII	ика 
ующие пт ующие пт уный я вертуш уянка-бар пт	3 2 7	ига		ель ——	ель Бій
ующий ующий ланый за анощия верт анощий ланощи верт верт верт верт верт верт верт верт	1 2 8	LILIII 	GB 4 III   4 III   1 I	60J	0Т В  Яем
	3 2 7	IX Z	ій л щаs	(ие 	ие (   
	3 2 7	ДНЬ 	ищи (ано) Дан ——	7юп	Сен
анц   на   на   на   на   на   на   на	1 2 8	0.110, 	орх апа рата	ику Ппа	⊃па  Неп
1. Танцуюн 2. Умная в 3. Обезьян 4. Голоднь 5. Рычащи 6. Порхаюн 7. Нападак 8. Вратарь 9. Ликуюш 10. Спасен 11. Спасен		7. T. J.	7. P. H. J. H. J. B.	].JI	11. (
Технология. Реализация	, the state of the	4	7/ 5   5   8		
	проекта				

Соодолико			L							1		
Создание,	+	+	+	+	+	+	+	+	+	+	+	+
программирование и												
испытание моделей												
Модификация модели		+		+	+	+	+	+	+	+	+	+
путём изменения												
конструкции или созданием												
обратной связи при												
помощи датчиков												
Организация мозговых	+	+	+	+	+	+	+	+	+	+	+	+
штурмов для поиска новых												
решений												
Обучение принципам	+	+	+	+	+	+	+	+	+	+	+	+
совместной работы и												
обмена идеями												
Математика												
Отношения целых чисел	+	+	+	+	+	+	+	+	+	+	+	+
Использование	+	+	+	+	+	+	+	+	+	+	+	+
стандартных единиц												
измерения												
Использование при							+	+	+			
вычислениях чисел с одним												
и двумя разрядами												
Предварительная оценка	+	+	+	+	+	+	+	+	+	+	+	+
Подсчёт	+	+	+	+	+	+	+	+	+	+	+	+
Измерение времени в	+	+	+	+	+	+	+	+	+	+	+	+
секундах с точностью до							i i					
десятых долей												
Измерение расстояний	+	+	+	+	+	+	+	+	+	+	+	+
Количественная оценка	<u> </u>	<u>'</u>	<u>'</u>	<u>'</u>	<u>'</u>	<u> </u>	<u> </u>	<u> </u>	+	<u>'</u>	<u>'</u>	'
качественных параметров									'			
Использование простых			+					+				
переменных для счетных												
операций												
	1							1		1		
Использование случайных	+							+		+	+	+
чисел в диапазоне от 1 до 10											-	
Использование чисел для	+	+	+	+	+	+	+	+	+	+	+	+
определения звуков,												
изображений, расстояния,												
наклона и других												
категорий												
Влияние количества зубьев	+		+									
шестерни и диаметра шкива												
на скорость движени												
Влияние параметров		+							+			
кулачкового механизма на												
параметры барабанной	i	1	1	1	1	1	i	1	i	1	1	i l

дроби												
Числовые характеристики	+	+	+	+	+	+	+	+	+	+	+	+
повторяющегося движения				i i		i '						'
Упорядочивание	+	+	+				+	+	+			
информации в списке или												
таблице												
Упорядочивание и	+	+	+				+	+	+			
отображение данных												
Анализ изменений с разных	+	+	+	+	+	+	+	+	+	+	+	+
точек зрения												·
Развитие речи												
Устное общение с	+	+	+	+	+	+	+	+	+	+	+	+
использованием												
специальных терминов												
Использование «визуальной				+	+	+				+	+	+
опоры» для												
иллюстрирования историй и												
повышения												
драматургического эффекта												
Письменное общение с	+	+	+	+	+	+	+	+	+	+	+	+
использованием												
специальных термино												
Использование интервью										+		
для получения информации												
Описание логической										+	+	+
последовательности												
событий												
Упорядочивание											+	+
информации для создания												
рассказа с фокусировкой на												
характерах и целях												
Героев												
Написание сценария с											+	
диалогами для трёх главных												
героев												
Применение технологий	+	+	+	+	+	+	+	+	+	+	+	+
для выработки идей и												
обмена опытом												
Участие в групповой работе	+	+	+	+	+	+	+	+	+	+	+	+
в качестве «мудреца», к												
которому обращаются со												
всеми												
вопросами.												

# План работы

# Цель:

Активное включение в процесс самообразования и саморазвития; Овладение знаниями, выходящими за рамки учебных программ; Обучение методам и приемам научного исследования и конструирования; Формирование коммуникативных навыков работы в творческой группе.

## ФОРМА КОНТРОЛЯ

В качестве домашнего задания предлагаются задания для учащихся по сбору и изучению информации по выбранной теме;

Выяснение технической задачи,

Определение путей решения технической задачи

Контроль осуществляется в форме творческих проектов, самостоятельной разработки работ.

# МЕТОДЫ ОБУЧЕНИЯ

- 1. **Познавательный** (восприятие, осмысление и запоминание учащимися нового материала с привлечением наблюдения готовых примеров, моделирования, изучения иллюстраций, восприятия, анализа и обобщения демонстрируемых материалов);
- 2. Метод проектов (при усвоении и творческом применении навыков и умений в процессе разработки собственных моделей)
- 3. Систематизирующий (беседа по теме, составление систематизирующих таблиц, графиков, схем и т.д.)
- 4. **Контрольный метод** (при выявлении качества усвоения знаний, навыков и умений и их коррекция в процессе выполнения практических заданий)
- 5. **Групповая работа** (используется при совместной сборке моделей, а также при разработке проектов)

# ФОРМЫ ОРГАНИЗАЦИИ УЧЕБНЫХ ЗАНЯТИЙ

Среди форм организации учебных занятий в данном курсе выделяются

- практикум;
- урок-консультация;
- урок-ролевая игра;
- урок-соревнование;
- выставка;
- урок проверки и коррекции знаний и умений.

Курс рекомендован для детей 6,5-10 лет.

Новый конструктор в линейке роботов LEGO, предназначенный, в первую очередь, для начальной школы (1 - 4 классы). Работая индивидуально, парами или в командах, учащиеся любых возрастов могут учиться, создавая и программируя модели, проводя исследования, составляя отчёты и обсуждая идеи, возникающие во время работы с этими моделями.

# Количество часов в год:

1 класс – 33 часа, в неделю – 1 час

2 класс – 34 часа, в неделю – 1 час

3 класс – 34 часа, в неделю – 1 час

# Этапы обучения

Обучение с LEGO® Education ВСЕГДА состоит из 4 этапов:

- Установление взаимосвязей.
- Конструирование.
- Рефлексия.
- Развитие.

### Установление взаимосвязей

При установлении взаимосвязей учащиеся как бы «накладывают» новые знания на те, которыми они уже обладают, расширяя, таким образом, свои познания. К каждому из заданий комплекта прилагается анимированная презентация с участием фигурок героев — Маши и Макса. Используйте эти анимации, чтобы проиллюстрировать занятие, заинтересовать учеников, побудить их к обсуждению темы занятия. В «Рекомендациях учителю» к каждому занятию предлагаются и другие способы установления взаимосвязей.

# Конструирование

Учебный материал лучше всего усваивается тогда, когда мозг и руки «работают вместе».

Работа с продуктами LEGO Education базируется на принципе практического обучения: сначала обдумывание, а затем создание моделей. В каждом задании комплекта для этапа «Конструирование» приведены подробные пошаговые инструкции. При желании можно специально отвести время для

усовершенствования предложенных моделей, или для создания и программирования своих собственных.

# Рефлексия

Обдумывая и осмысливая проделанную работу, учащиеся углубляют понимание предмета. Они укрепляют взаимосвязи между уже имеющимися у них знаниями и вновь приобретённым опытом. В разделе «Рефлексия» учащиеся исследуют, какое влияние на поведение модели оказывает изменение ее конструкции: они заменяют детали, проводят расчеты, измерения, оценки возможностей модели, создают отчеты, проводят презентации, придумывают сюжеты, пишут сценарии и разыгрывают спектакли, задействуя в них свои модели. На этом этапе учитель получает прекрасные возможности для оценки достижений учеников.

### Развитие

Процесс обучения всегда более приятен и эффективен, если есть стимулы. Поддержание такой мотивации и удовольствие, получаемое от успешно выполненной работы, естественным образом вдохновляют учащихся на дальнейшую творческую работу. В раздел «Развитие» для каждого занятия включены идеи по созданию и программированию моделей с более сложным поведением.

# Календарно-тематическое планирование (для 1 класса)

№	Тема занятия	Кол	Дата	
п/п		τ	асов	
		теория	практика	
1	Правила поведения и ТБ в кабинете	1		
	робототехники и при работе с			
	конструкторами.			
2-9	Что такое робототехника. Цели и	2	6	
	задачи работы кружка. Знакомство с			
	деталями конструктора.			
10-15	Способы крепления деталей.	2	4	
16-18	Способы крепления деталей с	1	2	
	компьютером.			
19-22	«Несуществующее животное».	1	3	
	Первые модели			
23-25	Изучение механизмов	1	2	
26	Зубчатые колёса. Промежуточное		1	
	зубчатое колесо. Коронные			
	зубчатые колёса.			
27	Понижающая зубчатая передача.		1	
	Повышающая зубчатая передача.			
28	Шкивы и ремни. Перекрёстная		1	
	ременная передача. Снижение,			
	увеличение скорости.			
29	Червячная зубчатая передача,		1	
	кулачок, рычаг			
30	Изучение датчиков и моторов.		1	
31	Мотор и оси. Датчик наклона,		1	
	расстояния			
32-33	Составление из деталей робота-		2	
	обезьяны			
	COCOMITO			
		Итого	33 часа	

# Календарно-тематическое планирование (для 2 класса)

№	Тема занятия	Колич	нество	Дата
п/п	тема занятия	ча		
		теория	практика	
1	Правила поведения и ТБ в кабинете	1		
	робототехники и при работе с			
	конструкторами. Цели и задачи			
	кружка на учебный год.			
2-3	Повторение работы механизмов.		2	
4-7	«Несуществующее животное».	1	3	
8-13	Способы крепления деталей.	2	4	
14-16	Способы крепления деталей с	1	2	
	компьютером.			
17-20	Составление из деталей робота-	1	3	
	птицы			
21	Программирование робота-птицы		1	
22-25	Составление из деталей робота-	1	3	
	крокодила			
26	Программирование робота-		1	
	крокодила			
27-29	Составление из деталей робота	1	2	
	животного			
30	Программирование робота -		1	
	крокодила			
31-33	Составление из деталей робота-	1	2	
	нападающего			
34	Урок-выставка		1	
		Итого	34 часа	

# Календарно-тематическое планирование (для 3 класса)

№	Тема занятия	Коли	ичество	Дата
п/п		Ч	асов	_
		теория	практика	
1	Правила поведения и ТБ в кабинете робототехники и при работе с конструкторами. Цели и задачи кружка на учебный год.	1		
2-3	Изучение датчиков и моторов. Мотор и оси. Датчик наклона, расстояния.	1	1	
4-6	Программирование WeDo. Блок «Цикл». Блок «Вычесть из экрана».	1	2	
7-9	Конструирование и программирование заданных моделей	1	2	
10	Программы для исследований	1		
	Составление из деталей роботаптицы	1	3	
11	Программирование робота-птицы		1	
12-15	Составление из деталей робота-крокодила	1	3	
16	Программирование робота- крокодила		1	
17-19	Составление из деталей робота животного	1	2	
20	Программирование робота - крокодила		1	
21-23	Составление из деталей роботанападающего	1	2	
24	Программирование робота – нападающего		1	
25-27	Составление из деталей робота - Танцующие птицы	1	2	
28-30	Составление из деталей робота - Умная вертушка	1	2	
31-33	Составление из деталей робота- Обезьянка – барабанщица	1	2	

Урок-выставка			
	Итого	34 часа	

# Календарно-тематическое планирование (для 4 класса)

№	Тема занятия	Колі	Дата	
п/п	тема запліня	Ч		
		теория	практика	
1	Правила поведения и ТБ в кабинете	1		
	робототехники и при работе с			
	конструкторами. Цели и задачи			
	кружка на учебный год.			
2	Управление датчиками и моторами		1	
	при помощи программного			
	обеспечения WeDo			
3-4	Конструирование и		2	
	программирование заданных			
	моделей			
	Забавные механизмы			
5-6	Танцующие птицы		2	
7-8	Умная вертушка		2	
9-10	Обезьянка – барабанщица		2	
	Звери			
11-12	Голодный аллигатор		2	
13-14	Рычащий лев		2	
15-16	Порхающая птица		2	
	Футбол			
17-19	Нападающий	1	2	
20-22	Вратарь	1	2	
23-25	Ликующие болельщики	1	2	
	Приключения			
26-27	Спасение самолёта		2	
28-29	Спасение от великана		2	
30-31	Непотопляемый парусник		2	
32	Индивидуальная проектная			
	деятельность			
33-34	Разработка, сборка и программирование своих моделей. Итоговое занятие. Выставка		2	

# В РЕЗУЛЬТАТЕ ОБУЧЕНИЯ УЧАЩИЕСЯ ДОЛЖНЫ

## ЗНАТЬ:

- правила безопасной работы;
- основные компоненты конструкторов ЛЕГО;
- конструктивные особенности различных моделей, сооружений и механизмов;
- компьютерную среду, включающую в себя графический язык программирования;
- виды подвижных и неподвижных соединений в конструкторе; основные приемы конструирования роботов;
- конструктивные особенности различных роботов;
- как использовать созданные программы;
- самостоятельно решать технические задачи в процессе конструирования роботов (планирование предстоящих действий, самоконтроль, применять полученные знания, приемы и опыт конструирования с использованием специальных элементов, и других объектов и т.д.);
- создавать реально действующие модели роботов при помощи специальных элементов по разработанной схеме, по собственному замыслу;
- создавать программы на компьютере для различных роботов;
- корректировать программы при необходимости;
- демонстрировать технические возможности роботов;

## УМЕТЬ:

- работать с литературой, с журналами, с каталогами, в интернете (изучать и обрабатывать информацию);
- самостоятельно решать технические задачи в процессе конструирования роботов (планирование предстоящих действий, самоконтроль, применять полученные знания, приемы и опыт конструирования с использованием специальных элементов и т.д.);
- создавать действующие модели роботов на основе конструктора ЛЕГО;

# Должностные обязанности:

- Осуществляет планирование и организацию кружка, содействующих развитию личности, талантов и способностей детей.
- Комплектует состав кружка, обеспечивает педагогически обоснованный выбор форм, средств и методов работы с детьми в области технического конструирования.
- Обучает детей программированию и основам робототехники. Организует и проводит отчетную выставку кружка.
- Несет ответственность за жизнь и здоровье детей в период их пребывания в кружке.
- Несёт ответственность за техническое оснащение и сохранность материальной базы своего кружка.
- Представляет отчет за год.

# ПЕРЕЧЕНЬ УЧЕБНО-МЕТОДИЧЕСКОГО ОБЕСПЕЧЕНИЯ

- 1. Индустрия развлечений. ПервоРобот. Книга для учителя и сборник проектов. LEGO Group, перевод ИНТ, 87 с., илл.
- 2. Наборы образовательных Лего-конструкторов:
- 3. Индустрия развлечений. ПервоРобот. В наборе: 216 ЛЕГО-элементов, включая RCX-блок и ИК передатчик, датчик освещенности, 2 датчика касания, 2 мотора 9 В.
- 4. Автоматизированные устройства. ПервоРобот. В наборе: 828 ЛЕГОэлементов, включая Лего-компьютер RCX, инфракрасный передатчик, 2 датчика освещенности, 2 датчика касания, 2 мотора 9 В.

# ЛИТЕРАТУРА

- **1.** Кружок робототехники, [электронный pecypc]//http://lego.rkc-74.ru/index.php/-lego-
- **2.** В.А. Козлова, Робототехника в образовании [электронный pecypc]//http://lego.rkc-74.ru/index.php/2009-04-03-08-35-17, Пермь, 2011 г.

**МБОУ СОШ С.ИНДЕРКА,** Баишева Альфия Ренатовна, ДИРЕКТОР **31.01.2023** 14:58 (MSK), Сертификат 02F6F30001AEEA994F72A5162E1F1115